ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ
СОЮЗА ССР

СИСТЕМА ИНСТРУМЕНТАЛЬНОГО ЗАХОДА ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ НА ПОСАДКУ САНТИМЕТРОВОГО ДИАПАЗОНА ВОЛН РАДИОМАЯЧНАЯ

ТЕРМИНЫ И ОПРЕДЕЛЕНИЯ

ГОСТ 26566—85

Издание официальное

ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ СССР ПО СТАНДАРТАМ
Москва

gost.e-ecolog.ru

УДК 001.4:621.396.933.2:629.7.05:006.354 Группа Э00

ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ СОЮЗА ССР

СИСТЕМА ИНСТРУМЕНТАЛЬНОГО ЗАХОДА ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ НА ПОСАДКУ САНТИМЕТРОВОГО ДИАПАЗОНА ВОЛН РАДИОМАЯЧНАЯ

Термины и определения

Microwave radio beacon system for air vehicles instrument approach landing. Terms and definitions

ОКСТУ 6801

ГОСТ 26566—85

Постановлением Государственного комитета СССР по стандартам от 24 июня 1985 г. № 1859 срок введения установлен

с 01.07.86

Настоящий стандарт устанавливает применяемые в науке, технике и производстве термины и определения радиомаячной системы инструментального захода летательных аппаратов на посадку сантиметрового диапазона волн, использующей принцип сканирующего луча и опорного времени.

Термины, установленные стандартом, обязательны для применения в документации всех видов, научно-технической, учебной и справочной литературе.

Для каждого понятия установлен один стандартизованный термин. Применение терминов-синонимов стандартизованного термина запрещается. Недопустимый к применению термин-синоним приведен в стандарте в качестве справочного и обозначен «Ндп».

Для отдельных стандартизованных терминов в стандарте приведены в качестве справочных краткие формы, которые разрешается применять в случаях, исключающих возможность их различного толкования. Установленные определения можно, при необходимости, изменять по форме изложения, не допуская нарушения границ понятий.

В стандарте в качестве справочных приведены эквиваленты стандартизованных терминов на английском языке.

В стандарте приведены алфавитные указатели содержащихся в нем терминов на русском и английском языках.

Стандартизованные термины набраны полужирным шрифтом, их краткая форма — светлым, а недопустимый синоним — курсивом.

Издание официальное **Перепечатка воспрещена**

★

© Издательство стандартов, 1985

Термин	Определение
1. **Радиомаячная система инструментального захода летательных аппаратов на посадку сантиметрового диапазона волн** Система МЛС Microwave Landing System MLS	Совокупность наземных и бортовых радиотехнических устройств, работающих на одном из частотных каналов с разделением радиосигналов по времени и определением угловых координат по интервалу времени между двумя последовательными облучениями сканирующим лучом бортовой антенны, обеспечивающих в пределах зоны наведения информацию на борту летательного аппарата о его положении в пространстве относительно взлетно-посадочной полосы или площадки, а также основные и вспомогательные данные, необходимые для управления посадкой летательного аппарата
2. **Функция системы МЛС** MLS function	Определенное обслуживание летательного аппарата, которое обеспечивает система МЛС, заключающееся в наведении летательного аппарата по азимуту при заходе на посадку или при уходе на второй круг, по углу места при заходе на посадку или выравнивании, по дальности и в передаче на летательный аппарат основных и (или) вспомогательных данных
3. **Азимутальный радиомаяк системы МЛС** Азимутальный радиомаяк Approach azimuth radio beacon	Наземное радиотехническое устройство, излучающее предварительный радиосигнал и радиосигнал луча антенны, сканирующего в прямом и обратном направлениях в горизонтальной плоскости для определения на борту летательного аппарата его азимута в зоне захода на посадку и в зоне взлетно-посадочной полосы или площадки
4. **Радиомаяк ухода на второй круг системы МЛС** Радиомаяк ухода на второй круг Ндп. *Радиомаяк обратного азимута* Back azimuth radio beacon	Наземное радиотехническое устройство, излучающее предварительный радиосигнал и радиосигнал луча антенны, сканирующего в прямом и обратном направлениях в горизонтальной плоскости, для определения на борту летательного аппарата его азимута в зоне ухода на второй круг
5. **Угломестный радиомаяк системы МЛС** Угломестный радиомаяк Approach elevation radio beacon	Наземное радиотехническое устройство, излучающее предварительный радиосигнал и радиосигнал луча антенны, сканирующего в прямом и обратном направлениях в вертикальной плоскости, для определения на борту летательного аппарата его угла места в зоне захода на посадку
6. **Угломестный радиомаяк выравнивания системы МЛС** Угломестный радиомаяк выравнивания Flare elevation radio beacon	Наземное радиотехническое устройство, излучающее предварительный радиосигнал и радиосигнал луча антенны, сканирующего в прямом и обратном направлениях в вертикальной плоскости, для определения на борту летательного аппарата его угла места при выравнивании

Термин	Определение
7. **Наземный радиодальномер системы МЛС** Ground transponder	Наземное радиотехническое устройство системы МЛС, принимающее радиосигналы запросов летательных аппаратов и излучающее радиосигналы ответа, для определения на борту летательного аппарата его дальности
8. **Основные данные системы МЛС** Basic data	Данные, передаваемые наземными радиотехническими устройствами системы МЛС, используемые для работы системы МЛС, и данные о состоянии наземных радиотехнических устройств
9. **Вспомогательные данные системы МЛС** Auxiliary data	Данные, передаваемые в дополнение к основным данным системы МЛС и содержащие сведения о размещении наземных радиотехнических устройств, используемые для уточнения расчетов о местоположении летательного аппарата, о метеорологической обстановке, о состоянии взлетно-посадочной полосы или площадки и данные, которые могут быть включены дополнительно
10. **Центр сканирующего луча антенны системы МЛС** Beam centre	Точка в середине линии, соединяющей точки на переднем и заднем склонах главного лепестка диаграммы направленности антенны МЛС, лежащие в плоскости сканирования, уровень которых на 3 дБ меньше максимума главного лепестка
11. **Ширина сканирующего луча антенны системы МЛС** Beamwidth	Ширина главного лепестка диаграммы направленности антенны системы МЛС в градусах, отсчитанная в плоскости сканирования по уровню на 3 дБ меньше максимума главного лепестка
12. **Погрешность следования летательного аппарата по траектории системы МЛС** Path following error (PFE)	Составляющая погрешности наведения летательного аппарата в системе МЛС, которая при управлении летательным аппаратом может привести к его смещению с заданного азимута и (или) угла места. Примечание. Погрешность следования по траектории есть квадратный корень из суммы квадратов погрешности положения средней линии пути в случае наведения по азимуту или погрешности положения усредненной глиссады в случае наведения по углу места и шума следования летательного аппарата по траектории системы МЛС
13. **Шум следования летательного аппарата по траектории системы МЛС** Path following noise (PFN)	Составляющая погрешности наведения летательного аппарата в системе МЛС, которая при управлении летательным аппаратом может привести к его смещению от средней линии пути и (или) усредненной глиссады

Термин	Определение
14. **Шум управления системы МЛС** Control motion noise (CMN)	Составляющая погрешности наведения летательного аппарата в системе МЛС, которая при управлении летательным аппаратом может привести к изменению его углового положения и вызвать перемещение управляющих поверхностей летательного аппарата
15. **Средняя линия пути системы МЛС** MLS mean course line	Линия средних арифметических значений угловых отклонений летательного аппарата по азимуту от заданной глиссады системы МЛС
16. **Усредненная глиссада системы МЛС** MLS mean glide path line	Линия средних арифметических значений угловых отклонений летательного аппарата по углу места от заданной глиссады системы МЛС
17. **Погрешность положения средней линии пути системы МЛС** Mean course error	Среднее арифметическое значение углового отклонения средней линии пути системы МЛС от оси взлетно-посадочной полосы или площадки
18. **Погрешность положения усредненной глиссады системы МЛС** Mean glide path error	Среднее арифметическое значение углового отклонения усредненной глиссады системы МЛС от заданной глиссады
19. **Зона наведения системы МЛС** Coverage sector of Microwave Landing System (MLS)	Часть пространства, в которой система МЛС обеспечивает информацию для наведения летательных аппаратов при уровне радиосигналов не менее заданного
20. **Зона захода на посадку системы МЛС** Approach region	Часть зоны наведения системы МЛС перед торцом взлетно-посадочной полосы, в пределах границ которой осуществляется наведение летательного аппарата при заходе на посадку
21. **Зона ухода на второй круг системы МЛС** Back azimuth region	Часть зоны наведения системы МЛС за концом взлетно-посадочной полосы или площадки, в пределах границ которой осуществляется наведение летательного аппарата при уходе на второй круг
22. **Зона взлетно-посадочной полосы системы МЛС** Зона ВПП Runway region	Часть зоны наведения системы МЛС над взлетно-посадочной полосой, в пределах границ которой осуществляется наведение летательного аппарата по азимуту и (или) углу места при уровне радиосигналов не менее заданного
23. **Сектор пропорционального наведения системы МЛС** Proportional guidance sector	Часть зоны наведения системы МЛС, в пределах границ которой информация о положении летательного аппарата пропорциональна углу его отклонения от плоскости отсчета системы МЛС

Термин	Определение
24. **Сектор наведения по клиренсным сигналам системы МЛС** Clearance guidance sector	Часть зоны наведения системы МЛС в азимутальной плоскости, находящийся между сектором пропорционального наведения и границами зоны наведения системы МЛС, в пределах которого обеспечивается информация о стороне отклонения летательного аппарата от оси взлетно-посадочной полосы
25. **Глиссада системы МЛС** MLS glide path	Траектория движения летательного аппарата, задаваемая бортовым радиотехническим устройством по данным системы МЛС, и установленная для наведения данного вида летательного аппарата в вертикальной плоскости при его заходе на посадку
26. **Минимальная глиссада системы МЛС** Minimum glide path	Линия, ограничивающая минимальный угол места для данного вида летательного аппарата при его заходе на посадку по азимуту 0°, которая обеспечивает безопасность пролета препятствий в системе МЛС
27. **Минимальная высота наведения летательных аппаратов системой МЛС** Minimum guidance altitude (MGA)	Высота, ниже которой не обеспечивается наведение летательных аппаратов по радиосигналам системы МЛС с гарантированной точностью
28. **Опорная точка системы МЛС при заходе на посадку** MLS approach reference datum	Точка на минимальной глиссаде в системе МЛС, находящаяся над осью взлетно-посадочной полосы или площадки на определенной высоте над ее порогом
29. **Опорная точка системы МЛС при уходе на второй круг** MLS back azimuth reference datum	Точка, находящаяся на определенной высоте над серединой оси взлетно-посадочной полосы или площадки в системе МЛС
30. **Точка начала отсчета системы МЛС** MLS datum point	Точка на взлетно-посадочной полосе или площадке, ближайшая к фазовому центру антенны угломестного радиомаяка системы МЛС
31. **Сигнал внезонной индикации системы МЛС** Out-of-coverage indication signal (OCI)	Радиосигнал, излучаемый в область пространства, расположенную за пределом зоны наведения системы МЛС, который предотвращает возможность получения на борту летательного аппарата ошибочной информации наведения. Примечания: 1. В азимутальной плоскости пространство вокруг азимутального радиомаяка системы МЛС разделяется на три сектора: сектор пропорционального наведения, сектор наведения по клиренсным сигналам и сектор вне зоны наведения системы МЛС.

Термин	Определение
	2. В угломестной плоскости пространство вокруг угломестного радиомаяка системы МЛС разделяется на два сектора: сектор пропорционального наведения и сектор вне зоны наведения системы МЛС
32. **Клиренсный сигнал системы МЛС** Clearance guidance signal	Сигнал, указывающий в зоне наведения системы МЛС за пределами сектора пропорционального наведения положение летательного аппарата слева или справа относительно оси взлетно-посадочной полосы или площадки
33. **Коническая система координат системы МЛС** Conical co-ordinate system	Система координат, в которой угловая координата определяется как минимальный угол между поверхностью конуса, содержащей приемную антенну, и плоскостью отсчета системы МЛС, при этом вершина конуса расположена в фазовом центре антенны соответствующего радиомаяка, а его ось перпендикулярна плоскости отсчета системы МЛС. Примечание. Для угломестных радиомаяков системы МЛС ось конуса вертикальна, для азимутальных радиомаяков — горизонтальна
34. **Планарная система координат системы МЛС** Planar co-ordinate system	Система координат, в которой угловая координата определяется как угол между плоскостью отсчета системы МЛС и линией, соединяющей фазовые центры антенны соответствующего радиомаяка и бортовой антенны летательного аппарата
35. **Плоскость отсчета системы МЛС** Reference plane	Вертикальная плоскость, проходящая через ось взлетно-посадочной полосы или площадки для азимутальных радиомаяков системы МЛС, и горизонтальная плоскость, проходящая через фазовый центр антенны для угломестных радиомаяков системы МЛС

АЛФАВИТНЫЙ УКАЗАТЕЛЬ ТЕРМИНОВ НА РУССКОМ ЯЗЫКЕ

Высота наведения летательных аппаратов системой МЛС минимальная 27
Глиссада системы МЛС 25
Глиссада системы МЛС минимальная 26
Глиссада системы МЛС усредненная 16
Данные системы МЛС вспомогательные 9
Данные системы МЛС основные 8
Зона взлетно-посадочной полосы системы МЛС 22
Зона ВПП 22
Зона захода на посадку системы МЛС 20
Зона наведения системы МЛС 19
Зона ухода на второй круг системы МЛС 21
Линия пути системы МЛС средняя 15
Плоскость отсчета системы МЛС 35
Погрешность положения усредненной глиссады системы МЛС 18
Погрешность положения средней линии пути системы МЛС 17
Погрешность следования летательного аппарата по траектории системы МЛС 12
Радиодальномер системы МЛС наземный 7
Радиомаяк азимутальный 3
Радиомаяк выравнивания системы МЛС угломестный 6
Радиомаяк выравнивания угломестный 6
Радиомаяк обратного азимута 4
Радиомаяк системы МЛС азимутальный 3
Радиомаяк системы МЛС угломестный 5
Радиомаяк угломестный 5
Радиомаяк ухода на второй круг 4
Радиомаяк ухода на второй круг системы МЛС 4
Сектор наведения по клиренсным сигналам системы МЛС 24
Сектор пропорционального наведения системы МЛС 23
Сигнал внезонной индикации системы МЛС 31
Сигнал системы МЛС клиренсный 32
Система инструментального захода летательных аппаратов на посадку сантиметрового диапазона волн радиомаячная 1
Система координат системы МЛС коническая 33
Система координат системы МЛС планарная 34
Система МЛС 1
Точка начала отсчета системы МЛС 30
Точка системы МЛС при заходе на посадку опорная 28
Точка системы МЛС при уходе на второй круг опорная 29
Функция системы МЛС 2
Центр сканирующего луча антенны системы МЛС 10
Ширина сканирующего луча антенны системы МЛС 11
Шум следования летательного аппарата по траектории системы МЛС 13
Шум управления системы МЛС 14

АЛФАВИТНЫЙ УКАЗАТЕЛЬ ТЕРМИНОВ НА АНГЛИЙСКОМ ЯЗЫКЕ

Approach elevation radio beacon 5
Approach azimuth radio beacon 3
Approach region 20
Auxiliary data 9
Back azimuth radio beacon 4
Back azimuth region 21
Basic data 8
Beam centre 10

Beamwidth 11
Clearance guidance sector 24
Clearance guidance signal 32
Conical co-ordinate system 33
Control motion noise (CMN) 14
Coverage sector of Microwave Landing System (MLS) 19
Ground transponder 7
Flare elevation radio beacon 6
Mean course error 17
Mean glide path error 18
Microwave Landing System (MLS) 1
Minimum glide path 26
Minimum guidance altitude (MGA) 27
MLS approach reference datum 28
MLS back azimuth reference datum 29
MLS datum point 30
MLS function 2
MLS glide path 25
MLS mean course line 15
MLS mean glide path line 16
Out-of-coverage indication signal (OCI) 31
Path following error (PFE) 12
Path following noise (PFN) 13
Planar co-ordinate system 34
Proportional guidance sector 23
Reference plane 35
Runway region 22

Редактор *М. В. Глушкова*
Технический редактор *В. И. Тушева*
Корректор *Е. И. Евтеева*

Сдано в наб. 04.07.85 Подп. в печ. 06.09.85 0,75 усл. п. л. 0,75 усл. кр.-отт. 0,71 уч.-изд. л.
Тир. 8000 **Цена 5 коп.**

Ордена «Знак Почета» Издательство стандартов, 123840, Москва, ГСП, Новопресненский пер., 3
Тип. «Московский печатник». Москва, Лялин пер., 6. Зак. 788

gost.e-ecolog.ru